

# **Algorithmen II**

**Peter Sanders, Thomas Worsch, Simon Gog**

**Übungen:**

**Demian Hesse, Yaroslav Akhremtsev**

Institut für Theoretische Informatik, Algorithmik II

Web:

`http://algo2.iti.kit.edu/AlgorithmenII\_WS17.php`

# 11 Fortgeschrittene Datenstrukturen

Hier am Beispiel von Prioritätslisten.

Weitere Beispiele:

- Monotone ganzzahlige Prioritätslisten [Kapitel kürzeste Wege](#)
- perfektes **Hashing** [siehe Buch](#)
- Suchbäume** mit fortgeschrittenen Operationen [siehe Buch](#)
- Externe Prioritätslisten [Kapitel externe Algorithmen](#)
- Geometrische** Datenstrukturen [Kapitel geom. Algorithmen](#)

## 11.1 Adressierbare Prioritätslisten

**Procedure** build( $\{e_1, \dots, e_n\}$ )  $M := \{e_1, \dots, e_n\}$

**Function** size **return**  $|M|$

**Procedure** insert( $e$ )  $M := M \cup \{e\}$

**Function** min **return**  $\min M$

**Function** deleteMin  $e := \min M$ ;  $M := M \setminus \{e\}$ ; **return**  $e$

**Function** remove( $h : \text{Handle}$ )  $e := h$ ;  $M := M \setminus \{e\}$ ; **return**  $e$

**Procedure** decreaseKey( $h : \text{Handle}, k : \text{Key}$ ) **assert**  $\text{key}(h) \geq k$ ;  $\text{key}(h) := k$

**Procedure** merge( $M'$ )  $M := M \cup M'$

# Adressierbare Prioritätslisten: Anwendungen

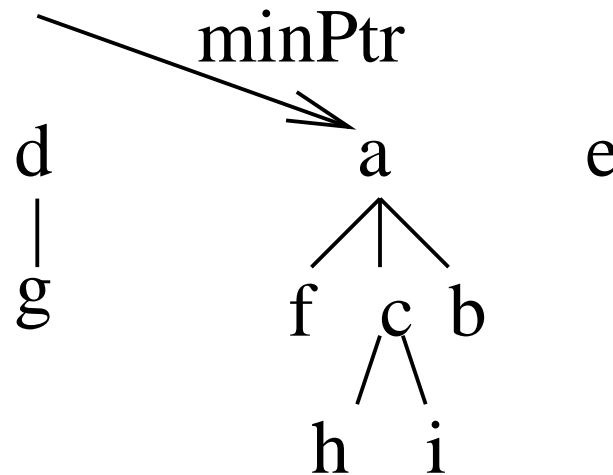
- Dijkstras Algorithmus für **kürzeste Wege**
- Jarník-Prim-Algorithmus für **minimale Spannbäume**
- Bei uns: Hierarchiekonstruktion für **Routenplanung**
- Bei uns: Graphpartitionierung
- Bei uns: disk scheduling

Allgemein:

**Greedy-Algorithmen**, bei denen sich Prioritäten (begrenzt) ändern.

# Grundlegende Datenstruktur

Ein **Wald heap-geordneter** Bäume

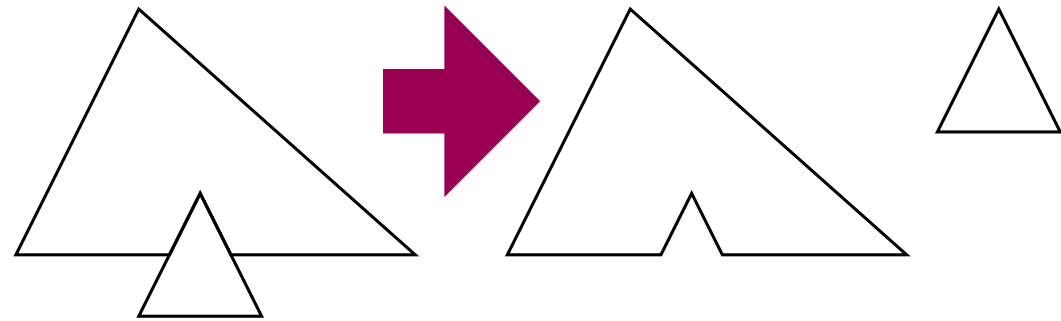


Verallgemeinerung gegenüber binary heap:

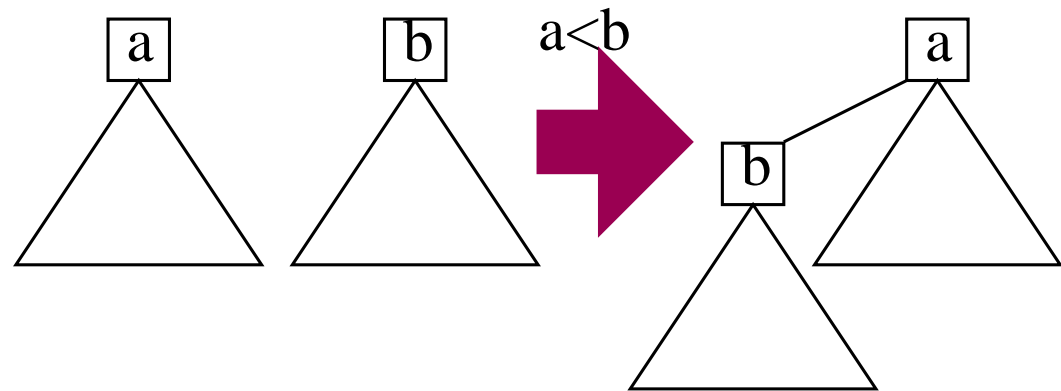
- Baum  $\rightarrow$  Wald
- binär  $\rightarrow$  beliebige Knotengrade

# Wälder Bearbeiten

Cut:



Link:



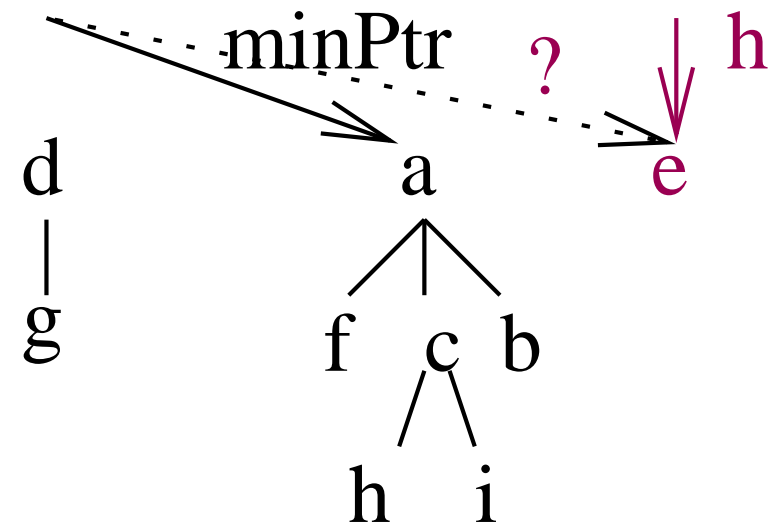
$\text{union}(a, b): \text{link}(\min(a, b), \max(a, b))$

# Pairing Heaps (Paarungs-Haufen??)

[Fredman Sedgewick Sleator Tarjan 1986]

**Procedure** insertItem( $h$  : Handle)  
    newTree( $h$ )

**Procedure** newTree( $h$  : Handle)  
    forest := forest  $\cup$  { $h$ }  
    **if**  $*h < \min$  **then** minPtr :=  $h$



# Pairing Heaps

**Procedure** decreaseKey( $h$  : Handle,  $k$  : Key)

key( $h$ ) :=  $k$

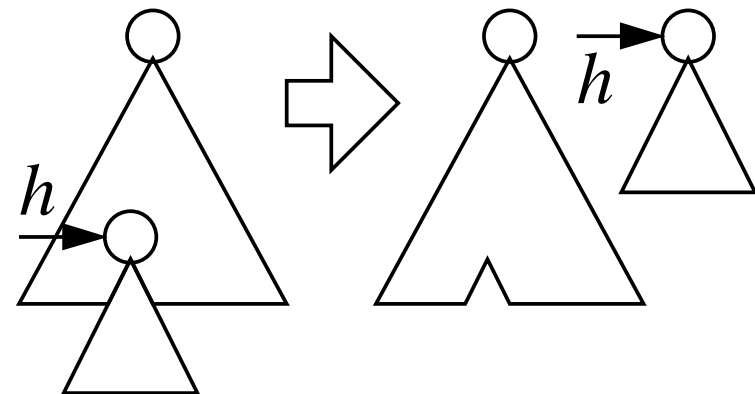
**if**  $h$  is not a root **then** cut( $h$ )

**else** update minPtr

**Procedure** cut( $h$  : Handle)

remove the subtree rooted at  $h$

newTree( $h$ )





# Pairing Heaps

**Function** deleteMin : Handle

$m := \text{minPtr}$

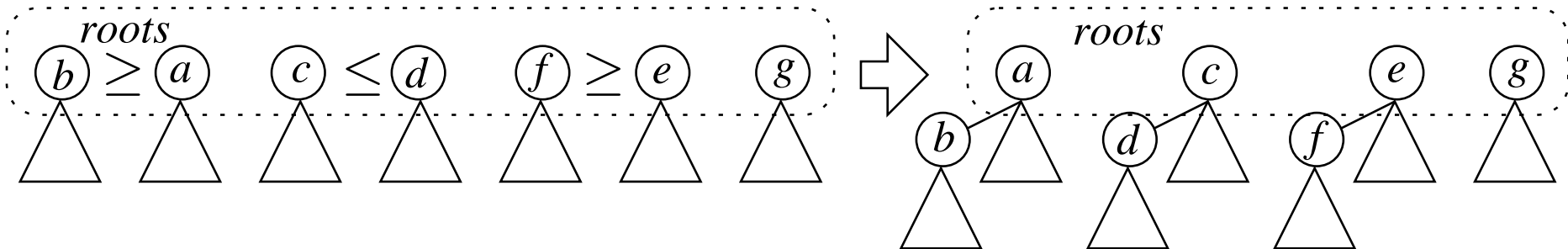
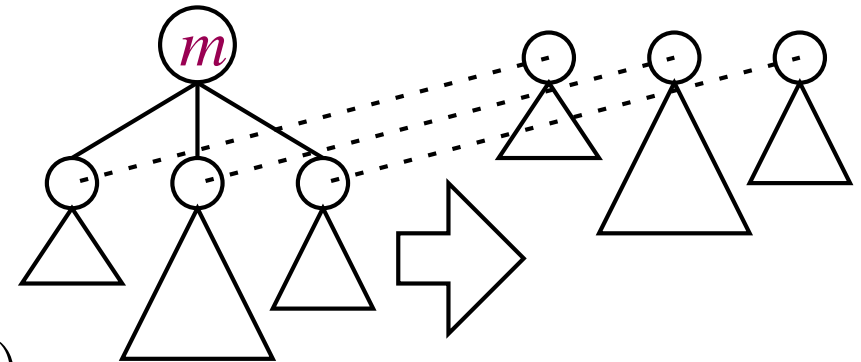
forest := forest  $\setminus \{m\}$

**foreach** child  $h$  of  $m$  **do** newTree( $h$ )

perform **pair-wise union** operations on the roots in forest

update minPtr

**return**  $m$



## Pairing Heaps

**Procedure** merge( $o$  : AdressablePQ)

**if** \*minPtr > \*( $o$ .minPtr) **then** minPtr :=  $o$ .minPtr

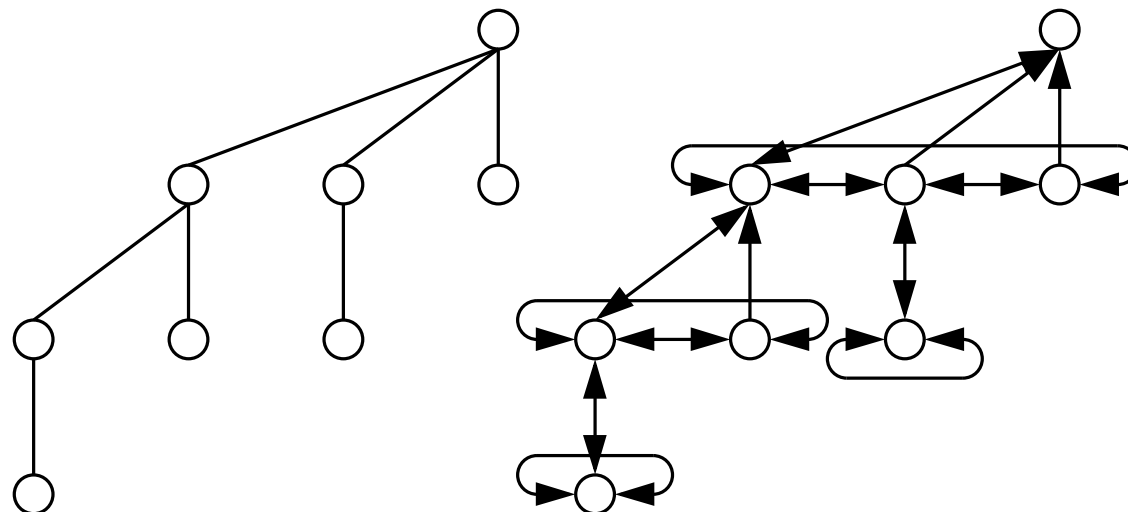
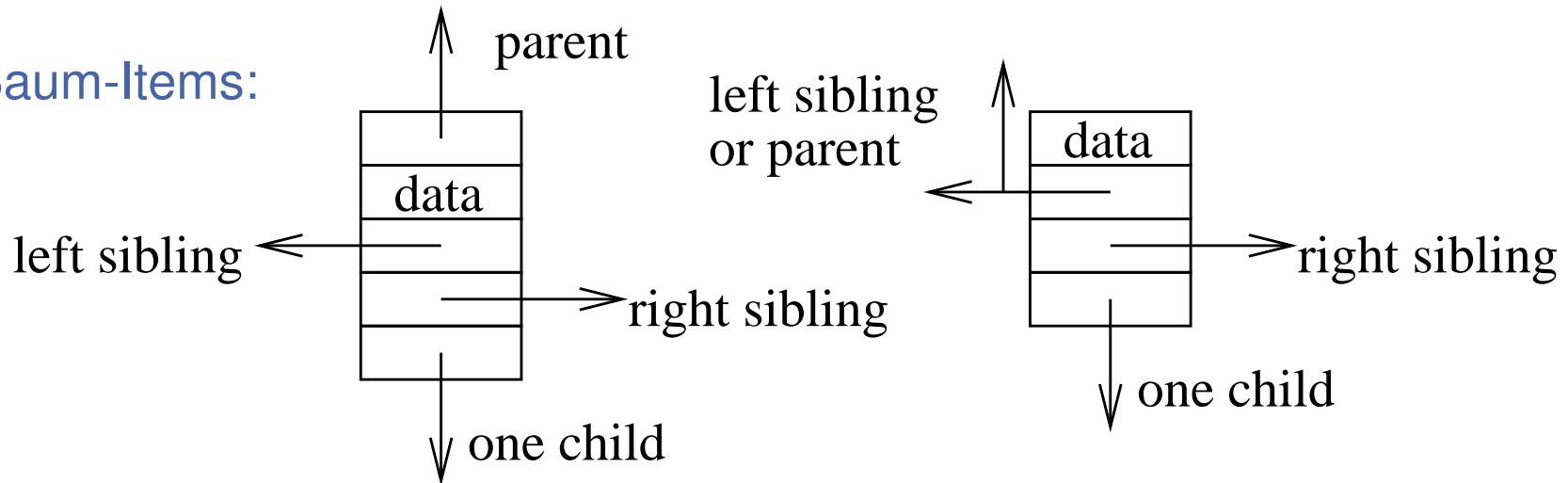
forest := forest  $\cup$   $o$ .forest

$o$ .forest :=  $\emptyset$

# Pairing Heaps – Repräsentation

Wurzeln: Doppelt verkettete Liste

Baum-Items:



## Pairing Heaps – Analyse

insert, merge:  $O(1)$

deleteMin, remove:  $O(\log n)$  amortisiert

decreaseKey: **unklar!**  $O(\log \log n) \leq T \leq O(\log n)$  amortisiert.

In der Praxis sehr schnell.

Beweise: nicht hier.

## Fibonacci Heaps [Fredman Tarjan 1987]

Rang: Anzahl (direkter) Kinder speichern

Vereinigung nach Rang: Union nur für gleichrangige Wurzeln

Markiere Knoten, die ein Kind verloren haben

Kaskadierende Schnitte: Schneide markierte Knoten  
(die also 2 Kinder verloren haben)

**Satz:** Amortisierte Komplexität  $O(\log n)$  für deleteMin, remove und

$O(1)$  für alle anderen Operationen

(d.h.  $Gesamtzeit = O(o + d \log n)$  falls

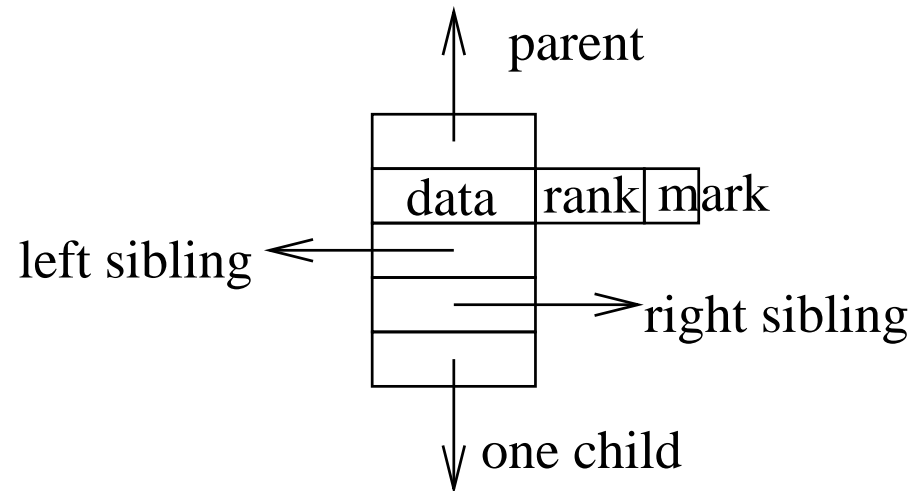
$d = \#deleteMin$ ,  $o = \#otherOps$ ,  $n = \max |M|$ )

# Repräsentation

Wurzeln: Doppelt verkettete Liste

(und ein tempräres Feld für deleteMin)

Baum-Items:



**insert, merge:** wie gehabt. Zeit  $O(1)$

## deleteMin mit Union-by-Rank

**Function** deleteMin : Handle

$m := \text{minPtr}$

$\text{forest} := \text{forest} \setminus \{m\}$

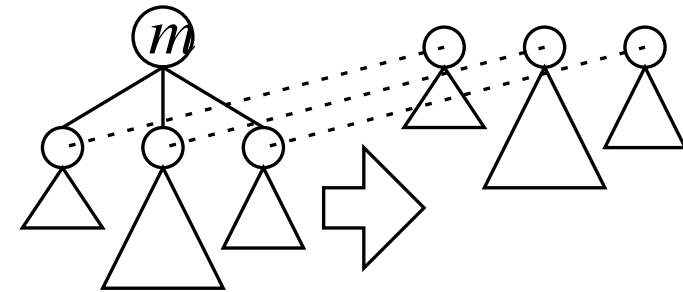
**foreach** child  $h$  of  $m$  **do** newTree( $h$ )

**while**  $\exists a, b \in \text{forest} : \text{rank}(a) = \text{rank}(b)$  **do**

    union( $a, b$ )                      // increments rank of surviving root

update minPtr

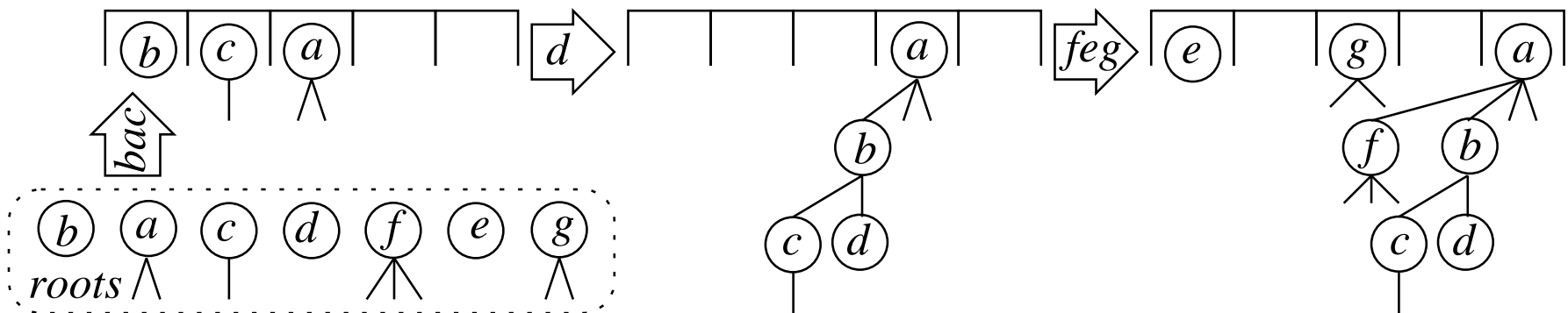
**return**  $m$



# Schnelles Union-by-Rank

Durch rank adressiertes Feld.

Solange link durchführen bis freier Eintrag gefunden.



Analyse: Zeit  $O(\#\text{unions} + |\text{forest}|)$



## Amortisierte Analyse von deleteMin

$$\text{maxRank} := \max_{a \in \text{forest}} \text{rank}(a) \text{ (nachher)}$$

Lemma:  $T_{\text{deleteMin}} = O(\text{maxRank})$

Beweis: Kontomethode. Ein Token pro Wurzel

$$\text{rank}(\text{minPtr}) \leq \text{maxRank}$$

$\rightsquigarrow$  Kosten  $O(\text{maxRank})$  für newTrees und neue Token.

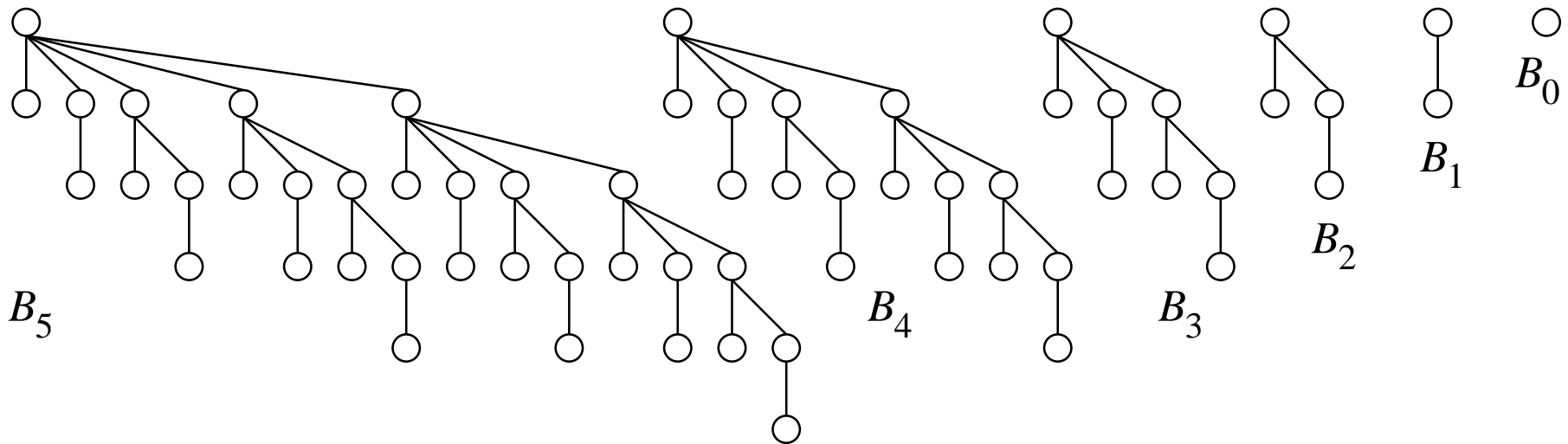
Union-by-rank: Token zahlen für

- union Operationen (ein Token wird frei) und
- durchlaufen alter und neuer Wurzeln.

Am Ende gibt es  $\leq \text{maxRank}$  Wurzeln.

# Warum ist maxRank logarithmisch? – Binomialbäume

$2^k + 1 \times \text{insert}, 1 \times \text{deleteMin} \rightsquigarrow \text{rank } k$



[Vuillemin 1978] PQ nur mit Binomialbäumen,  $T_{\text{decreaseKey}} = O(\log n)$ .

Problem: Schnitte können zu kleinen hochrangigen Bäumen führen

# Kaskadierende Schnitte

**Procedure** decreaseKey( $h$  : Handle,  $k$  : Key)

key( $h$ ) :=  $k$

update minPtr

cascadingCut( $h$ )

**Procedure** cascadingCut( $h$ )

**if**  $h$  is not a root **then**

$p$  := parent( $h$ )

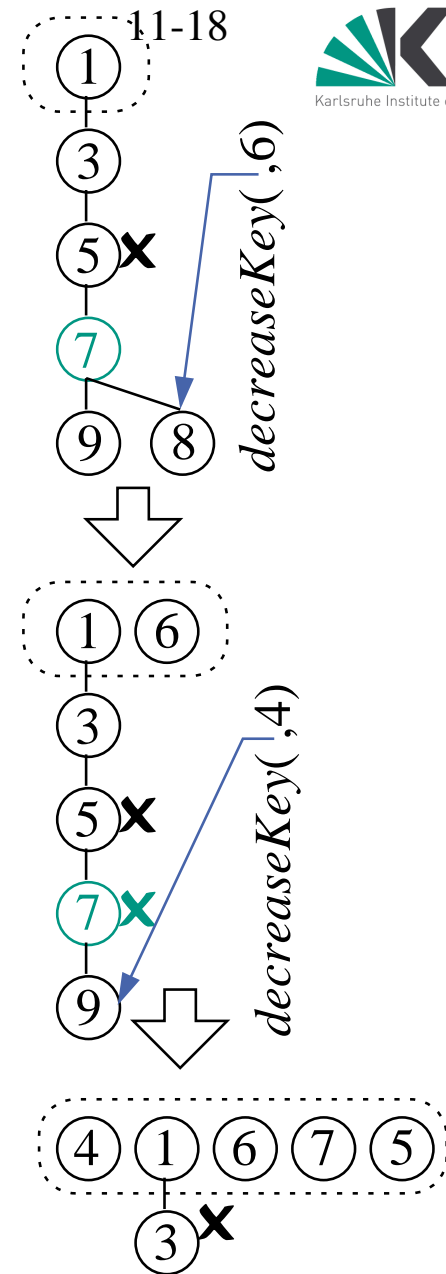
unmark  $h$

cut( $h$ )

**if**  $p$  is marked **then**

cascadingCut( $p$ )

**else** mark  $p$



Wir werden zeigen: kaskadierende Schnitte halten maxRank logarithmisch

Lemma: decreaseKey hat amortisierte Komplexität  $O(1)$

Kontomethode: ( $\approx 1$  Token pro cut oder union)

1 Token für jede Wurzel

2 Token für jeden markierten Knoten

betrachte decreaseKey mit  $k$  konsekutiven markierten Vorgängern:

$2k$  Token werden frei (unmarked nodes)

2 Token für neue Markierung

$k+1$  Token für Ausstattung der neuen Wurzeln

$k+1$  Token für Schnitte

Bleiben 4 Token  $+O(1)$  Kosten für decreaseKey

## Auftritt Herr Fibonacci

$$F_i := \begin{cases} 0 & \text{für } i=0 \\ 1 & \text{für } i=1 \\ F_{i-2} + F_{i-1} & \text{sonst} \end{cases}$$

Bekannt:  $F_{i+2} \geq ((1 + \sqrt{5})/2)^i \geq 1.618^i$  for all  $i \geq 0$ .

Wir zeigen:

Ein Teilbaum mit Wurzel  $v$  mit  $\text{rank}(v) = i$  enthält  $\geq F_{i+2}$  Elemente.

$\Rightarrow$

logarithmische Zeit für deleteMin.

## Beweis:

Betrachte Zeitpunkt als das  $j$ -te Kind  $w_j$  von  $v$  hinzugelinkt wurde:

$w_j$  und  $v$  hatten gleichen Rang  $\geq j - 1$  ( $v$  hatte schon  $j - 1$  Kinder)

$\text{rank}(w_j)$  hat **höchstens um eins abgenommen** (cascading cuts)

$\Rightarrow \text{rank}(w_j) \geq j - 2$  und  $\text{rank}(v) \geq j - 1$

$S_i :=$  untere Schranke für # Knoten mit Wurzel vom Rang  $i$ :

$$S_0 = 1$$

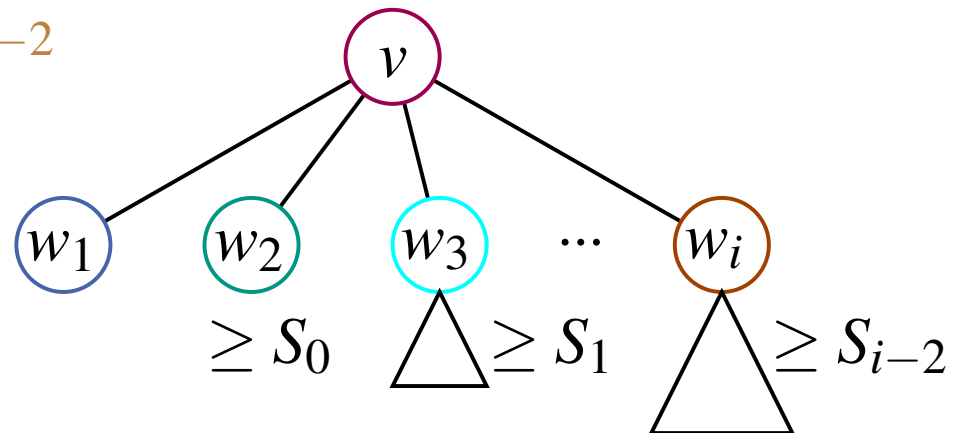
$$S_1 = 2$$

$$S_i \geq 1 + 1 + S_0 + S_1 + \dots + S_{i-2}$$

für  $i \geq 2$

Diese Rekurrenz

hat die Lösung  $S_i \geq F_{i+2}$



## Addressable Priority Queues: Mehr

- Untere Schranke  $\Omega(\log n)$  für deleteMin, vergleichsbasiert.

Beweis: Übung

- Worst case Schranken: nicht hier

- Monotone** PQs mit **ganzzahligen** Schlüsseln (stay tuned)

### Offene Probleme:

Analyse Pairing Heap, Vereinfachung Fibonacci Heap.



# Zusammenfassung Datenstrukturen

- In dieser Vorlesung Fokus auf Beispiel Prioritätslisten  
(siehe auch kürzeste Wege, externe Algorithmen)
- Heapkonzept trägt weit
- Geschwisterzeiger erlauben Repräsentation beliebiger Bäume mit  
konstanter Zahl Zeiger pro Item.
- Fibonacci heaps als nichttriviales Beispiel für amortisierte Analyse